

# Метод определения периодичности обновления квалифицирующих признаков попыток вторжений при информационном обмене с робототехническим комплексом

С. А. Матвеев<sup>1</sup>, Д. А. Лесняк<sup>2</sup>

Военно-космическая академия имени А.Ф. Можайского

<sup>1</sup> serg15332m@yandex.ru, <sup>2</sup> denislesnyk@mail.ru

**Аннотация.** В целях обеспечения контроля защищенности радиоканала передачи информации с робототехническим комплексом рассмотрена возможность применения многоуровневой системы обнаружения вторжений. Предложен метод определения периодичности обновления квалифицирующих признаков попыток вторжений нарушителем при информационном обмене с робототехническим комплексом.

**Ключевые слова:** многоуровневая система обнаружения вторжений; робототехнический комплекс; квалифицирующий признак; защищенности информационного обмена

## I. ИНФОРМАЦИОННЫЙ ОБМЕН С РОБОТОТЕХНИЧЕСКИМ КОМПЛЕКСОМ

В настоящее время наблюдается бурный рост робототехнических комплексов, которые находят широкое применение в ключевых областях человеческой деятельности. Их востребованность обусловлена высокой производительностью, качеством, экономическими затратами и высокими требованиями к качеству их выполнения. Информационный обмен с робототехническими комплексами (РК), в большинстве случаев, ведется по радиоканалам связи [1], в связи с невысокими экономическими затратами, простотой развертывания и удобством использования. Однако, наличие пространственной электромагнитной доступности, свойственной всем беспроводным каналам связи, создает благоприятные условия для осуществления деструктивных воздействий нарушителя к циркулируемой в ней информации [2]. Таким образом, к радиоканалам связи предъявляются высокие требования по обеспечению информационной безопасности.

Для обеспечения высокого уровня защищенности радиоканала связи необходимо применения многоуровневой системы обнаружения вторжений (СОВ). Состав и количество уровней СОВ определяется, исходя из ожидаемых угроз, целей потенциального нарушителя и требований к достижению определенного уровня защищенности информационного обмена [3, 4].

Каждому уровню функционирования СОВ соответствует свой квалифицирующий признак (КП)

попыток вторжений в радиоканал информационного обмена с РК. Элементами каждого уровня СОВ являются логические блоки сопоставления текущего условия информационного обмена с альманахом загруженных КП, требующего периодического обновления в условиях попыток вторжений в радиоканал связи со стороны нарушителя.

## II. МЕТОД ОПРЕДЕЛЕНИЯ ПЕРИОДИЧНОСТИ ОБНОВЛЕНИЯ КВАЛИФИЦИРУЮЩИХ ПРИЗНАКОВ ПОПЫТОК ВТОРЖЕНИЙ ПРИ ИНФОРМАЦИОННОМ ОБМЕНЕ С РОБОТОТЕХНИЧЕСКИМ КОМПЛЕКСОМ

В условиях информационного противоборства объективным свойством защищенности является ее постепенное снижение при отсутствии периодического обновления КП попыток вторжений многоуровневой СОВ [4]. При перехвате передаваемой по радиоканалу информации, нарушитель накапливает данные об используемых методах передачи, что приводит к снижению уровня защищенности и увеличению вероятности вторжения.

Принцип поддержания требуемого уровня защищенности информационного обмена с РК в условиях деструктивных воздействий нарушителя представлен на рис. 1.

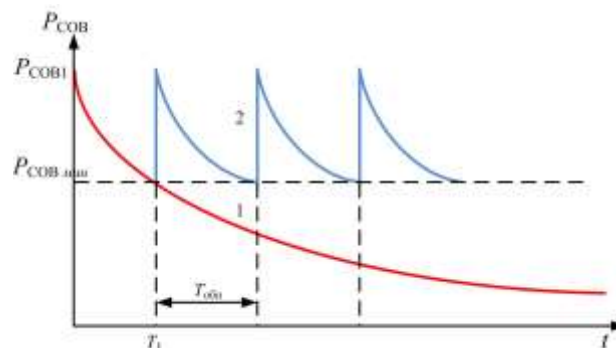


Рис. 1. Изменение во времени вероятности обеспечения информационной безопасности в отсутствие и при наличии периодического обновления квалифицирующих признаков многоуровневой СОВ

Данный принцип соответствует подходу к анализу информационной безопасности с использованием теории надежности [5, 6, 7]. Кривая 1 соответствует снижению с течением времени  $t$  вероятность правильного функционирования многоуровневой СОВ  $P_{COB}$  без обновления КП попыток вторжений, кривая 2 соответствует поддержанию вероятности правильного функционирования многоуровневой СОВ не ниже минимально допустимой  $P_{COBmin}$ . Чтобы гарантировать требуемый уровень информационной безопасности, механизм многоуровневой СОВ должен функционировать так, чтобы необходимые обновления КП попыток вторжений проводились через определенный интервал времени  $T_{обн}$ , выбираемый исходя из допустимого снижения вероятности обеспечения информационной безопасности при правильном функционировании многоуровневой СОВ [6, 7].

В случае, когда поддержание уровня защищенности информационного обмена с течением времени не осуществляется, даже при начальном полностью защищенном состоянии системы ( $P_{COB(0)}=P_{COB1}=1$ ) через интервал времени  $T_1$  вероятность достигнет минимально допустимое значение  $P_{COBmin}$  и будет продолжать снижаться [6, 7]. Характер изменения (снижения) вероятности  $P_{COB}$  от времени  $t$  будет определяться темпами ведения нарушителем анализа деятельности защищаемой стороны.

Изменение защищенности на заданном интервале времени соответствует экспоненциальному закону распределения вероятностей преодоления многоуровневой СОВ потенциальным нарушителем, как наименее благоприятному с точки зрения обеспечения требуемого уровня защищенности информационного обмена и приводящего к наиболее жестким требованиям к периодичности обновления КП попыток вторжений соответствующих уровней СОВ  $T$ , удовлетворяющей условию  $P_{COB}(T) \geq P_{COBmin}$  [7].

При экспоненциальном законе распределение вероятности преодоления многоуровневой СОВ нарушителем определяется выражением (1).

$$w_{nan}(t) = \frac{1}{T_{nan}} \exp\left(-\frac{t}{T_{nan}}\right) \quad (1)$$

где  $T_{nan}$  – среднее значение времени преодоления нарушителем уровней СОВ.

Тогда вероятность правильного функционирования многоуровневой СОВ  $P_{COB}(t)$  определяется выражением (2).

$$P_{COB}(t) = \exp\left(-\frac{t}{T_{nan}}\right) \quad (2)$$

Для выполнения требования вида  $P_{COB}(T) \geq P_{COBзад}$  при периодическом обновлении КП попыток вторжений многоуровневой СОВ с интервалом времени  $T_{обн}$ , что соответствует закону распределения вероятностей обеспечения обнаружения вторжений

$w_{OB}(t) = \delta(t - T_{OBH})$ , подставив в выражение (2)  $t=T_{обн}$  и  $P_{COB}(T_{обн})=P_{COB доп}$ . В результате получаем:

$$T_{обн} = -T_{nan} \ln P_{COB доп} \quad (3)$$

Вероятность ошибочного функционирования многоуровневой СОВ величина  $1-P_{COB}$  должна иметь порядок  $10^{-9}-10^{-12}$  [8], что определяется вероятностью прохождения ложных информационных сообщений, а вероятность  $P_{COB}$  должна быть близка к 1, экспоненциальную зависимость  $P_{COB}(t)$ , определяемую выражением (2), можно заменить линейной (4):

$$P_{COB}(t) = \exp\left(-\frac{t}{T_{nan}}\right) \approx 1 - \frac{t}{T_{nan}} \quad (4)$$

На рис. 2 приведены зависимость  $P_{COB}(t/T_{nan})$ , соответствующая экспоненциальной плотности распределения вероятностей преодоления многоуровневой СОВ (кривая 1), и ее линейная аппроксимация (кривая 2).

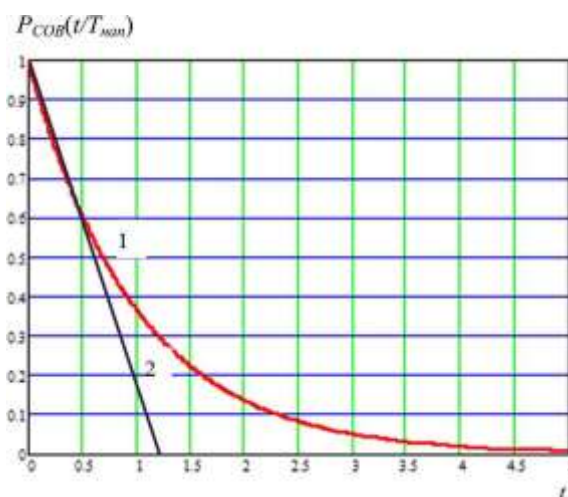


Рис. 2. Плотность распределения вероятностей преодоления нарушителем многоуровневой СОВ

На рис. 3 приведены зависимости отношения  $T_{обн}/T_{nan}$  от вероятности  $P_{COB доп}$ .

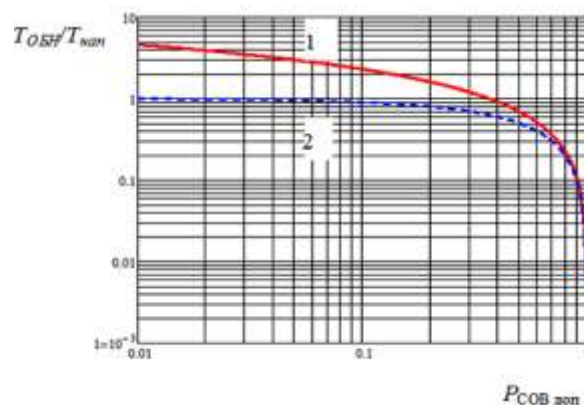


Рис. 3. Определение требуемой периодичности обновления квалифицирующих признаков попыток вторжений многоуровневой СОВ при информационном обмене с робототехническим комплексом

Кривая 1 соответствует определению требуемой периодичности обновления КП многоуровневой СОВ при информационном обмене с РК с интервалом  $T_{обн}$  в соответствии с выражением (2), кривая 2 – в соответствии с выражением (3).

Приведенные зависимости показывают, что в интересующей области значений вероятности  $P_{СОВ}$  для определения периодичности обновления КП попыток вторжения многоуровневой СОВ  $T_{обн}$  может быть использована линейная аппроксимация зависимости  $P_{СОВ}(t/T_{нап})$  и выражение (5).

Тогда требуемая при заданной вероятности правильного функционирования  $P_{СОВ доп}$  периодичность обновления КП вторжений многоуровневой СОВ определяется выражением (5):

$$T_{обн} = T_{нап} (1 - P_{СОВ доп}) \quad (5)$$

Необходимыми исходными данными для определения величины  $T_{обн}$  являются вероятность правильного функционирования многоуровневой СОВ  $P_{СОВ доп}$  и ожидаемое среднее значение времени преодоления уровней СОВ нарушителем  $T_{нап}$ .

Полагая  $P_{СОВ доп} = (1-10^{-12})$ , по формуле (5) находим соответствующие значения требуемой периодичности обновления КП многоуровневой СОВ:  $T_{обн} = 1-1,5$  месяцев при работе в штатном режиме,  $T_{обн} = (10-15)$  дней в периоды активации нарушителя.

Таким образом, получение информации нарушителем, при передаче по радиоканалам информационного обмена с РК, может привести к снижению его целевого эффекта применения.

В условиях информационного противоборства предлагаемый подход к построению многоуровневой СОВ позволяет предотвратить попытки вторжения нарушителя к радиоканалу связи при информационном обмене с РК, а представленный метод периодического обновления КП попыток вторжения позволяет поддерживать требуемый уровень защищенности информационного обмена с робототехническим комплексом.

#### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

- [1] Спутниковая связь и вещание. Справ. / Под ред. Л.Я Кантора. М.: Радио и связь, 1997. 528 с.
- [2] Мальюк А.А. Информационная безопасность: концептуальные и методологические основы защиты информации. М.: Горячая линия–Телеком, 2004. 280 с.
- [3] Мальцев Г.Н., Матвеев С.А. Математические модели процесса преодоления нарушителем многоуровневой системы защиты информации // Труды Военно-космической академии имени А.Ф. Можайского 2020. №673. С.126–136
- [4] Свидетельство о государственной регистрации ПЭВМ № 2020662710 Программа для моделирования бортовой системы обнаружения вторжений в радиоканал управления робототехническим комплексом / С.А. Матвеев, Г.Н. Мальцев, Д.А. Лесняк. М.:ФИПС, 2020.
- [5] Радько Н.М., Скобелев И.О. Риск-модели информационно-телекоммуникационных систем при реализации угроз удаленного и непосредственного доступа. М.: РадиоСофт, 2010. 232 с.
- [6] Мальцев Г.Н., Лесняк Д.А. Применение стратегий поддержания защищенности в информационных системах // Информационно-управляющие системы. 2017. №3 (88). С.67–74.
- [7] Мальцев Г.Н., Панкратов А.В., Лесняк Д.А. Исследование вероятностных характеристик изменения защищенности информационной системы от несанкционированного доступа нарушителей // Информационно-управляющие системы. 2015. №1. С.50–59.
- [8] Комашинский В.И., Максимов А.В. Системы подвижной радиосвязи с пакетной передачей информации. Основы моделирования. М.: Горячая линия–Телеком, 2007. 176 с.